

Wykaz publikacji naukowych:

1. **Grzegorz Bartyzel**, „Multimodal Variational DeepMDP: An Efficient Approach for Industrial Assembly in High-mix, Low-volume Production”, *IEEE Robotics and Automation Letters*, 9(12):11297–11304, 2024, 10.1109/LRA.2024.3487490
2. Carlos Fernando Coelho Valadares, Piero Macaluso, **Grzegorz Bartyzel**, Maciej Dziubiński, Christopher Koeppen, Gabriel Anunciação Kopte, Janusz Twardak, Francesco Vincelli i Nicola Poerio, „MIMP: Modular and Interpretable Motion Planning Framework for Safe Autonomous Driving in Complex Real-world Scenarios”, w: *Proceedings of 2024 IEEE Intelligent Vehicles Symposium*, strony 1492–1498, 2024, 10.1109/IV55156.2024.10588803.
3. **Grzegorz Bartyzel**, Wojciech Półchłopek i Dominik Rzepka, „Reinforcement learning with stereo-view observation for robust electronic component robotic insertion”, *Journal of Intelligent & Robotic Systems*, 109(3):57, Oct 2023, 10.1007/s10846-023-01970-8.
4. **Grzegorz Bartyzel**, „Uczenie ze wzmocnieniem dla montażu elementów o skomplikowanej geometrii”, w: *Badania i rozwój młodych naukowców w Polsce 2021: materiały konferencyjne – wiosna: 22 marca 2021*, strony 112, Poznań: Młodzi Naukowcy, 2021.

Wykaz zgłoszeń patentowych:

1. Maciej Dziubiński, Nicola Poerio, **Grzegorz Bartyzel**, „AI-based trajectory generation and scoring for motion planning in autonomous vehicles”, Włoski Urząd Patentowy, nr 2023DI03288, Data zgłoszenia: 11.2023, Właściciel zgłoszenia: Stellantis.
2. Maciej Dziubiński, Nicola Poerio, **Grzegorz Bartyzel**, „Training method for a trajectory planner”, Włoski Urząd Patentowy, nr 2023DI03584, Data zgłoszenia: 11.2023, Właściciel zgłoszenia: Stellantis.
3. **Grzegorz Bartyzel**, Nicola Poerio. „Convoy system for off-road autonomous driving scenarios”, Włoski Urząd Patentowy, nr 2023DI03043, Data zgłoszenia: 10.2023, Właściciel zgłoszenia: Stellantis.
4. **Grzegorz Bartyzel** i Marcin Rosenhof. „A method of inserting an electronic component in through-hole technology, THT, into a printed circuit board, PCB, by an industrial robot”, Europejski Urząd Patentowy, nr EP4338895, Data zgłoszenia: 11.2022, Właściciel zgłoszenia: Fitech.